

1. เกริญไกร แชมส์มั่ง และเกียรติศักดิ์ แสงประดิษฐ์ 2557. การออกแบบและสร้างเครื่องหยอดเมล็ดพันธุ์ผักคะน้าประสิทธิภาพสูงสำหรับการเพาะกล้า (Design and fabrication of high performance Brassica alboglabra vegetable seeder for seeding trays) บทความวิจัย วารสารวิชาการเกษตร (กรมวิชาการเกษตร) Thai Agricultural Research Journals ปีที่ 32 ฉบับที่ 2 พฤษภาคม-สิงหาคม 2557, หน้า 178-187, ISSN: 0125-8389.
2. เกริญไกร แชมส์มั่ง และเกียรติศักดิ์ แสงประดิษฐ์ 2557. การพัฒนาระบบถ่ายภาพทางอากาศระยะไกลแบบติดตั้งบนเฮลิคอปเตอร์บังคับวิทยุสำหรับการเฝ้าระวังการระบาดของโรคพืชในพื้นที่ปลูกพืชมันสำปะหลัง (Development of Image data acquisition system with unmanned radio controlled helicopter-mounted low-altitude remote sensing (LARS) platform for disease infestation monitoring in cassava plantation) บทความวิจัย วารสารสมาคมวิศวกรรมเกษตรแห่งประเทศไทย ปีที่ 20 ฉบับที่ 1 มกราคม – มิถุนายน 2557 (Volume 20 No. 1, January–June 2014), หน้า 47-56, ISSN 1685-408x, Available online: www.tsae.asia.
3. เกริญไกร แชมส์มั่ง, เกียรติศักดิ์ แสงประดิษฐ์ และอภิรัฐ ปิ่นทอง 2559. การพัฒนาระบบตรวจสอบโรคกล้วยไม้ควบคุมระยะไกลร่วมกับเทคนิคประมวลผลภาพถ่ายเพื่อควบคุมการให้สารเคมีแบบแม่นยำสำหรับโรงเรือนมาตรฐาน (Development of a Remote Control System for Orchid Diseases Monitoring Using Image Processing Technique for Precision Application of Chemicals in Standard Greenhouses) บทความวิจัย วารสารสมาคมวิศวกรรมเกษตรแห่งประเทศไทย ปีที่ 22 ฉบับที่ 1 มกราคม – มิถุนายน 2559 (Volume 22 No. 1, January–June 2016), หน้า 7-20, ISSN 1685-408x, Available online: www.tsae.asia.
4. เกริญไกร แชมส์มั่ง, จุลพงศ์ พฤกษ์ศรี, พงศ์พิชญ์ ต่วนภูษา และวีรศักดิ์ หมู่เจริญ 2559. การออกแบบและสร้างเรือเก็บขยะแบบบังคับวิทยุควบคุมระยะไกลสำหรับแหล่งน้ำเพื่อการเกษตร (Design and Fabrication of Remote Controlled Garbage Collecting Boat for Agricultural Water Resources) บทความวิจัย วารสารสมาคมวิศวกรรมเกษตรแห่งประเทศไทย ปีที่ 22 ฉบับที่ 2 (2559), 56-63 ISSN 1685-408X, Available online at www.tsae.asia.
5. เกริญไกร แชมส์มั่ง, มนุศักดิ์ จานทอง, กระวี ตรีอำนาจ และวิชาอุทัย 2560. การพัฒนารถแทรกเตอร์อัตโนมัติไร้คนขับนำทางด้วยระบบ GPS สำหรับเกษตรกรรมสมัยใหม่ (Development of an unmanned autonomous tractor using GPS guidance for modern agriculture) บทความวิจัย วารสารสมาคมวิศวกรรมเกษตรแห่งประเทศไทย ปีที่ 23 ฉบับที่ 1 ประจำเดือน มกราคม – มิถุนายน พ.ศ. 2560 ISSN 1685-408X, Available online at www.tsae.asia.
6. เกริญไกร แชมส์มั่ง และจุลพงศ์ พฤกษ์ศรี 2560. การพัฒนาเครื่องหยอดเมล็ดพันธุ์ผักคะน้าในถาดเพาะกล้าสำหรับเกษตรกรรมสมัยใหม่ (Development of a Brassica Alboglabra Vegetable Seeder in Tray for Modern Agriculture) บทความวิจัย วารสารสมาคมวิศวกรรมเกษตรแห่ง

ประเทศไทย ปีที่ 23 ฉบับที่ 2 (2560), หน้า 17-25, ISSN 1685-408x, Available online: www.tsae.asia.

7. Samseemoung, G., Soni, P., Jayasuriya, H.P.W. et al. Application of low altitude remote sensing (LARS) platform for monitoring crop growth and weed infestation in a soybean plantation. Precision Agric 13, 611–627 (2012). <https://doi.org/10.1007/s11119-012-9271-8>.
8. Samseemoung, G., Jayasuriya, H. P. W., & Soni, P. (2011). Oil palm pest infestation monitoring and evaluation by helicopter-mounted, low altitude remote sensing platform. Journal of Applied Remote Sensing, 5(1), [053540]. <https://doi.org/10.1117/1.3609843>.
9. Samseemoung, Grianggai; Soni, Peeyush; Sirikul, Chaiyan. 2017. "Monitoring and Precision Spraying for Orchid Plantation with Wireless WebCAMs." *Agriculture* 7, no. 10: 87.
10. Samseemoung, Grianggai; Soni, Peeyush; Suwan, Pimsiri. 2017. "Development of a Variable Rate Chemical Sprayer for Monitoring Diseases and Pests Infestation in Coconut Plantations." *Agriculture* 7, no. 10: 89.

หนังสือ

1. เกรียงไกร แชมส์มวง, 2559. คู่มือการเรียนรู้การใช้ SolidWorks Simulation เบื้องต้นในงานวิศวกรรม. สำนักพิมพ์ทริปเพิ้ล เอ็ดดูเคชั่น จำกัด, 232 หน้า, ISBN 978-616-405-043-3.

งานวิจัย/บทความงานวิจัย

1. ทุนงบประมาณแผ่นดินประจำปี 2556 (เงินงบประมาณแผ่นดิน) หัวหน้าโครงการวิจัย 129432: โครงการพัฒนาระบบถ่ายภาพทางอากาศระยะไกล แบบติดตั้งบนเฮลิคอปเตอร์บังคับวิทยุ สำหรับการเฝ้าระวังการระบาดของโรคพืช ในพื้นที่ปลูกพืชมันสำปะหลัง
2. ทุนงบประมาณแผ่นดินประจำปี 2557 (เงินงบประมาณแผ่นดิน) หัวหน้าโครงการวิจัย 145489: การพัฒนาระบบถ่ายภาพแบบ Remote sensing ร่วมกับการใช้เทคนิคด้าน Image processing เพื่อเพิ่มความแม่นยำในการควบคุมการให้น้ำและปุ๋ยแบบอัตโนมัติ ในระบบโรงเรือนมาตรฐาน
3. ทุนงบประมาณแผ่นดินประจำปี 2558 (เงินงบประมาณแผ่นดิน) หัวหน้าโครงการวิจัย 166868: ออกแบบและสร้างรถไถขับเคลื่อนอัตโนมัติแบบไร้คนขับ พร้อมติดตั้งอุปกรณ์นำทางด้วยระบบ GPS สำหรับการเกษตรสมัยใหม่
4. ทุนงบประมาณแผ่นดินประจำปี 2559 (เงินงบประมาณแผ่นดิน) หัวหน้าโครงการวิจัย 182493: ออกแบบ และสร้าง Yield Monitoring System พร้อมอุปกรณ์นำทางระบบ GPS แบบติดตั้งบนรถเกี่ยวนาข้าว สำหรับเกษตรกรรมสมัยใหม่